Índice general

Lista de abreviaturas									
Re	Resumen								
Abstract									
1.	Intr	ón	3						
	1.1.	Tomog	grafía computarizada (CT)	4					
		1.1.1.	Equipo de tomografía computarizada	4					
		1.1.2.	Obtención de imagen en un equipo CT	5					
		1.1.3.	Calidad de imagen	6					
			1.1.3.1. Parámetros que definen la calidad de imagen	6					
	1.2.	Tomog	grafía por emisión de positrones (PET)	7					
		1.2.1.	Equipo de PET	7					
		1.2.2.	Obtención de la imagen en un equipo de PET	7					
		1.2.3.	Tipos de eventos	8					
			1.2.3.1. Coincidencias accidentales	9					
			1.2.3.2. Coincidencias por scattering	9					
			1.2.3.3. Múltiples coincidencias	10					
		1.2.4.	Rango del positrón y no linealidad	10					
	1.3.	Recons	strucción de imágenes	11					
	1.4.	Métod	o Monte Carlo	12					
	1.5.	GATE	8.0	12					
		1.5.1.	Bases de GATE	12					
			1.5.1.1. Arquitectura	12					
			1.5.1.2. Factor de reducción de varianza	13					
			1.5.1.3. Sistemas	13					
			1.5.1.4. Digitalización	13					
			1.5.1.4.1. Detectores sensitivos						
			14						
			1.5.1.4.2. Cadena de detectores						
			14						

2.	Mat	eriales	s y Métodos	16
	2.1.	Bench	mark de GATE	16
	2.2.	Model	ado del CT	18
		2.2.1.	Obtención de imágenes	18
		2.2.2.	Modelado de tubo de rayos X y arreglo de cristales	18
			2.2.2.1. Tubo de rayos $X \dots \dots \dots \dots \dots$	18
			2.2.2.2. Arreglo de cristales	19
	2.3.	Model	ado del Catphan 600	20
		2.3.1.	Módulos del Catphan 600	20
		2.3.2.	Módulo CTP404	20
		2.3.3.	Módulo CTP591	23
		2.3.4.	Módulo CTP528	24
		2.3.5.	Módulo CTP515	24
		2.3.6.	Módulo CTP486	25
		2.3.7.	Tomografía real del Catphan 600	25
	2.4.	Diseño	o de un fantoma para CT	26
	2.5.	Model	ado del Fantoma NEMA	27
		2.5.1.	Reconstrucción de imagen	27
		2.5.2.	Resolución espacial	28
		2.5.3.	Fantoma NEMA para determinar la calidad de imagen PET	
			y corrección por scattering	29
	2.6.	Diseño	o de un fantoma para PET	32
	D	1, 1		0.0
3.		ultado	s mark de GATE	33
	3.2.		ado del CT	
	ა.ა.		az de GATE para CT	
		3.3.1.	Reescalado de las imágenes	
		3.3.2.	Análisis de velocidad de giro y factor de reducción de varianza	
		3.3.3.	Modelado del Catphan 600	38
			3.3.3.2. Módulo CTP528	39
	3.4.	Disoño	o del fantoma	41
	5.4.	3.4.1.	Módulo para Determinar la Resolución de Alto Contraste	41
		9.4.1.	3.4.1.1. Primer diseño del módulo	41
			3.4.1.2. Segundo diseño del módulo	43
			3.4.1.3. Análisis con un material de menor densidad	45
		3.4.2.	Módulo para Determinar la Resolución de Bajo Contraste .	46
		3.4.3.	Módulo para Determinar la Resolución de Bajo Contraste y	10
		J.T.J.	resolución espacial	49
		3.4.4.	Módulo para Determinar la Simetría y Linealidad Espacial .	51
		9. 1. 1.	3.4.4.1. Diseño y análisis del módulo	51

ÍNDICE GENERAL

		3.4.4.2. Análisis del comportamiento de las esferas a dis-				
		tinto diámetro y material 5	55			
		3.4.5. Módulo para Determinar Centrado y Ancho de Corte 5	58			
		3.4.6. Módulo para Determinar la Homogeneidad 6	60			
		3.4.7. Módulo para Determinar la Respuesta Puntual 6	32			
		3.4.7.1. Diseño para determinar la mínima dimensión de				
		inserto	32			
		3.4.7.2. Diseño final del módulo 6	34			
	3.5.	Modelado del PET	³⁷			
	3.6.	Interfaz de GATE para PET	37			
		3.6.1. Resolución espacial	37			
		3.6.2. Calidad de imagen	₅₉			
	3.7.	Diseño de un Fantoma para PET	71			
4.			' 5			
	4.1.	Análisis de las simulaciones del CT	75			
	4.2.	Análisis de las simulaciones del PET	77			
Bi	bliog	rafía 7	7 8			
Agradecimientos						
Aı	oéndi	ce A	80			
Aı	Apéndice B					